

١- المقادير الفيزيائية: تقسم المقادير الفيزيائية إلى نوعين:

أ- المقادير العددية: وهي المقادير التي يميز عنها بعدد واحدة مثال ذلك:

(٧) الكتلة الكهربائية - بسعة الكهربائية (C) - درجة الحرارة - الحجم والسرعة

(P) (F) فاراد (V) (N) (C) أو K (V) (P) (m³) بالحد

ب- المقادير المتجهة: هي المقادير التي يميز عنها بمتجه بوحدة واتجاه مثال ذلك:

أ- عناصر هي:

١- نقطة التأثير (بداية المتجه)

٢- اتجاه

٣- الحامل

٤- القيمة العددية

مثال على ذلك: المجال الكهربائي \vec{E} ووحدة (V/m) أو (N/Coulomb) فيكون

المجال المتجهي المناط \vec{B} ووحدة T

السرعة \vec{v} ووحدة m/s

السطح \vec{S} ووحدة m² الخ

٢- العمليات الرياضية على المتجهات:

١- مبدأ ضرب متجهي: ليكن لدينا المتجه \vec{A} ونكتبه بالعلاقة $\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$

والعدد a عدداً حقيقياً، لنضرب المتجه \vec{A} في العدد a

$$a \cdot \vec{A} = a \cdot A_x \hat{i} + a \cdot A_y \hat{j} + a \cdot A_z \hat{k} = \vec{C}$$

$$|\vec{C}| = |a \cdot \vec{A}| = \sqrt{(a \cdot A_x)^2 + (a \cdot A_y)^2 + (a \cdot A_z)^2}$$

وهنا نلاحظ ما يلي:

١) $a > 0$ \Rightarrow \vec{C} بنفس اتجاه \vec{A}

٢) $a < 0$ \Rightarrow \vec{C} بعكس اتجاه \vec{A}

$\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$ = كين لسيا المتجه المماسي
 $\vec{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$
 [2] جمع متجهين = كين لسيا المتجه المماسي
 انه حاصل جمع كين المتجه هو متجه جديد $= \vec{C}$

$$\vec{C} = \vec{A} + \vec{B} = (A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}) + (B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k})$$

$$\vec{C} = (A_x + B_x) \hat{i} + (A_y + B_y) \hat{j} + (A_z + B_z) \hat{k}$$

$$\therefore C_x = A_x + B_x \quad ; \quad C_y = A_y + B_y \quad ; \quad C_z = A_z + B_z$$

[3] طرح متجهين = كين لسيا المتجه المماسي
 ان طرح المتجهين \vec{A} و \vec{B} هو متجه جديد \vec{D} طرأ على الساي

$$\vec{D} = \vec{A} - \vec{B} = (A_x - B_x) \hat{i} + (A_y - B_y) \hat{j} + (A_z - B_z) \hat{k}$$

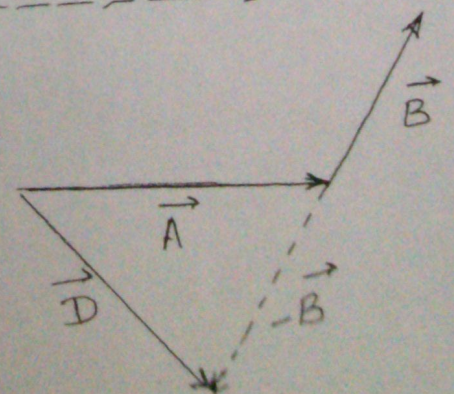
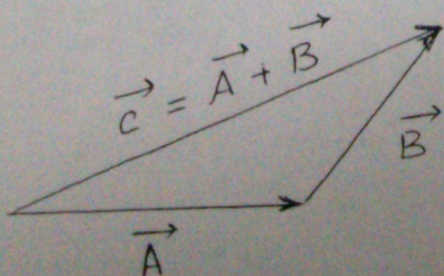
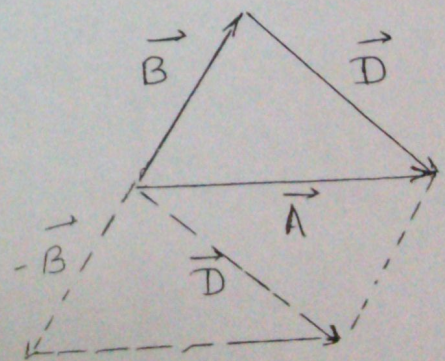
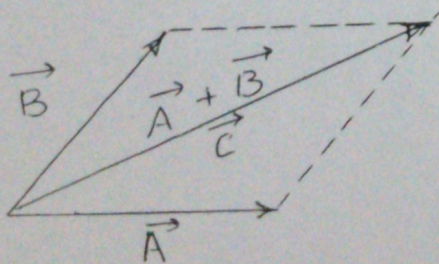
$$\therefore D_x = A_x - B_x \quad ; \quad D_y = A_y - B_y \quad ; \quad D_z = A_z - B_z$$

ملاحظة

$$\vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$$

ملاحظة أخرى
 ((الجمع))
 $\vec{A} - \vec{B} \neq \vec{B} - \vec{A}$

((الطرح))



4 - حداى متجهه = لنينا نوعيا من الحدى =

1. الحدى الدائى (اللى) وهو الحدى الذى يكون نتيجته كدور اوفىء راسلكى : مثال :

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x \cdot B_x + A_y \cdot B_y + A_z \cdot B_z \text{ or } \vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| \cdot |\vec{B}| \cdot \cos \theta$$

حيث θ الزاوية الطائفة بينا المتجهين \vec{A} و \vec{B}

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A} \text{ من خواص هذا الحدى انه :}$$

2 - الحدى الخارجى (المجيبى) : هو بالتعريف :

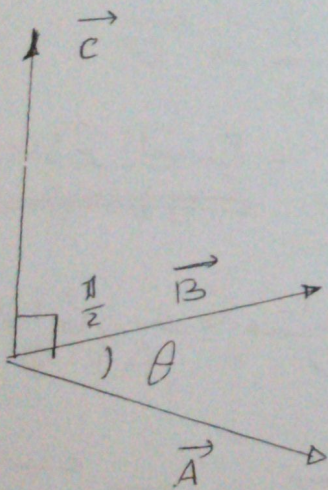
$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \hat{i} [A_y B_z - A_z B_y] - \hat{j} [A_x B_z - A_z B_x] + \hat{k} [A_x B_y - A_y B_x] = \vec{C}$$

متجهه جديدة

$$\vec{C} = C_x \hat{i} + C_y \hat{j} + C_z \hat{k}$$

$$C_x = (A_y B_z - A_z B_y) \text{ ; } C_y = A_z B_x - A_x B_z \text{ ; } C_z = A_x B_y - A_y B_x$$

المتجه \vec{C} متووجه على المستوي الذى يحده كلاهما \vec{A} , \vec{B}



$$|\vec{A} \times \vec{B}| = |\vec{C}| = |\vec{A}| \cdot |\vec{B}| \cdot \sin \theta$$

حيث θ الزاوية المتصورة بين \vec{A} , \vec{B}

3 - حداى متجهات لواءية :

$$\boxed{\hat{i} \cdot \hat{i} = \hat{j} \cdot \hat{j} = \hat{k} \cdot \hat{k} = 1}$$

$$\hat{i} \cdot \hat{i} = |\hat{i}| \cdot |\hat{i}| \cdot \cos \theta = 1$$

لأنه =

$$\hat{i} \cdot \hat{i} = 1 \cdot 1 \cdot \cos 0 = 1$$

$$\boxed{\hat{i} \cdot \hat{j} = \hat{i} \cdot \hat{k} = \hat{j} \cdot \hat{k} = 0}$$

$$\hat{i} \cdot \hat{j} = 1 \cdot 1 \cdot \cos \frac{\pi}{2} = 0$$

لأنه =

$$\hat{i} \times \hat{i} = 0 \quad ; \quad \hat{j} \times \hat{j} = 0 \quad ; \quad \hat{k} \times \hat{k} = 0$$

$$\hat{i} \times \hat{j} = 1 \cdot 1 \cdot \sin 90^\circ = 1$$

$$\hat{i} \times \hat{j} = \hat{k}$$

$$\hat{j} \times \hat{i} = -\hat{k}$$

$$\hat{j} \times \hat{k} = \hat{i}$$

$$\hat{k} \times \hat{j} = -\hat{i}$$

$$\hat{k} \times \hat{i} = \hat{j}$$

$$\hat{i} \times \hat{k} = -\hat{j}$$

$$\hat{i} \times \hat{j} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \hat{i}(0 \times 0 - 0 \times 1) - \hat{j}(1 \times 0 - 0 \times 0)$$

$$+ \hat{k}(1 \times 1 - 0 \times 0) = +\hat{k}$$

$$\hat{j} \times \hat{i} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \hat{i}(1 \times 0 - 0 \times 0) - \hat{j}(0 \times 0 - 0 \times 1) +$$

$$+ \hat{k}(0 \times 0 - 1 \times 1) = -\hat{k}$$

$$[5] - \text{المؤثرات التفاضلية} =$$

المؤثر التفاضلي لمباراة عمدة عملية رياضية تدخل على المقادير

الاسمية أو المجهولة لتقوم بعملية تفاضلية هزينة ومنه.

$$\vec{\text{grad}} = \text{المؤثر التسبيح}$$

إن هذا المؤثر يدخل قصدا على المقادير الاسمية أو:

إذا كان لدينا مقدار سلمي (ككون كهربائي مثلاً) $U(x, y, z)$

$$\Rightarrow \vec{\text{grad}} U = \frac{\partial U}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial U}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial U}{\partial z} \hat{k}$$

$$\therefore (\vec{\text{grad}} U)_x = \frac{\partial U}{\partial x} \quad ; \quad (\vec{\text{grad}} U)_y = \frac{\partial U}{\partial y}$$

$$(\vec{\text{grad}} U)_z = \frac{\partial U}{\partial z}$$

$$(\vec{\text{grad}} \phi) = ? \quad \text{أجب} \quad \phi = 2x^2y^3 + 4xy^4z \quad \text{سأله}$$

2- الموتر المتفرق = div .

إن هذا الموتر يفضل فقط على المقادير الموجهة أي :

إذا كانت \vec{A} متجهة فإن :

$$\text{div } \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \text{عدد}$$

$$\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$$

مثال : ليكن \vec{r} متجهة الموضع رياضي :

أجب : $\text{div } \vec{r} = ?$

$$\text{div } \vec{r} = \frac{\partial r_x}{\partial x} + \frac{\partial r_y}{\partial y} + \frac{\partial r_z}{\partial z} = \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial z}$$

$$\text{div } \vec{r} = 1 + 1 + 1 = 3$$

3- الموتر الدوراني = rot وهو موتر يفضل على المتجهات فإذا كانت لدينا

متجهة \vec{A} فإن :

$$\text{rot } \vec{A} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \hat{i} \left[\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right] - \hat{j} \left[\frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right] + \hat{k} \left[\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right]$$

4- الموتر التفاضلي نبين $\vec{\nabla}$ بالتعريف :

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{k}$$

$$\text{grad } U = \vec{\nabla} \cdot U$$

وبالتالي :

$$\text{div } \vec{A} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A}$$

$$\text{rot } \vec{A} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

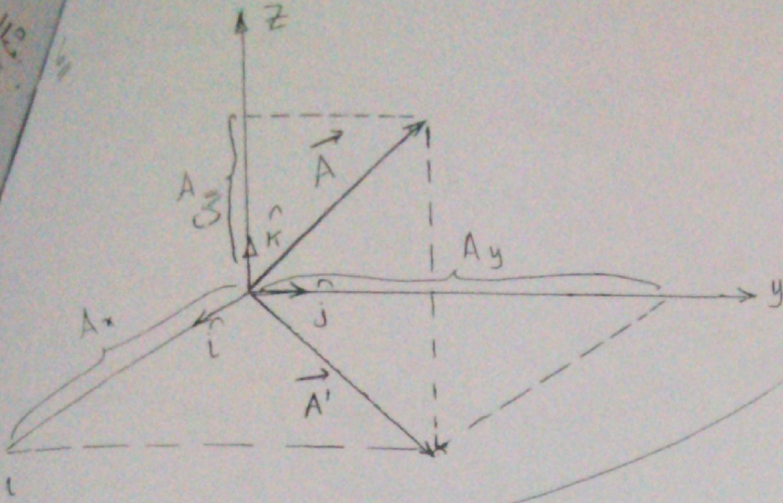
5- الموتر اللا بلاسي $\Delta = (\vec{\nabla})^2$

$$(\vec{\nabla})^2 = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

فإذا دخل اللا بلاسي على مقدار سلمي نتج عنه مقدار سلمي :

$$= = = \text{متجه} = = =$$

تحويل متجه \vec{A} إلى إحداثيات (الفضاء) =



أشكال ومساائل متعلقة =

سؤال 1: أوجد $\text{rot grad } u = ?$

2- أوجد $\text{div grad } u = ?$ حيث u متجه

$$1) - \text{rot grad } u = \nabla \times \nabla \cdot u = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} & \frac{\partial u}{\partial z} \end{vmatrix} = \hat{i} \left[\frac{\partial^2 u}{\partial z \partial y} - \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial z} \right] - \hat{j} \left[\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 u}{\partial z \partial x} \right] + \hat{k} \left[\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} \right]$$

$$= \hat{i}(0) - \hat{j}(0) + \hat{k}(0)$$

$$\text{rot grad } u = 0$$

وهو المطلوب

$$2) - \text{div grad } u = \nabla \cdot \nabla u = \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{k} \right) \cdot \left(\frac{\partial u}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \hat{k} \right)$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial u}{\partial z} \right) = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$$

$$\therefore \text{div grad } u = \nabla^2 u = \Delta u$$

وهو المطلوب

$$3) \text{div rot } \vec{A} = ? = \nabla \cdot (\nabla \times \vec{A}) = \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{k} \right) \cdot \left\{ \hat{i} \left[\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right] - \hat{j} \left[\frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right] + \hat{k} \left[\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right] \right\}$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right] - \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right] + \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right]$$

$$= \frac{\partial^2 A_z}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 A_y}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 A_z}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 A_x}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 A_y}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 A_x}{\partial z \partial y}$$

$$= 0 \quad \therefore \text{div rot } \vec{A} = 0$$

7

$$\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$$

إذا كان \vec{r} مع المتجه \vec{r} فماذا؟

$$\vec{\text{grad}} \vec{r}$$

$$\text{div } \vec{r} = ?$$

$$\text{rot } \vec{r} = ?$$

$$\vec{\text{grad}} \frac{1}{r} = ?$$

$$n = 1, 2, 3, \dots$$

$$\vec{\text{grad}} (r)^n = ?$$

$$n = -1, -2, -3, \dots$$

$$= \frac{1}{r^2}$$

$$1] \text{ rot } \vec{r} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & y & z \end{vmatrix} = \hat{i} \left[\frac{\partial z}{\partial y} - \frac{\partial y}{\partial z} \right] - \hat{j} \left[\frac{\partial z}{\partial x} - \frac{\partial x}{\partial z} \right] + \hat{k} \left[\frac{\partial y}{\partial x} - \frac{\partial x}{\partial y} \right]$$

$$= 0 - 0 + 0 = 0$$

$$2] \vec{\text{grad}} r = \vec{\nabla} \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} = \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} \hat{k}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} = \frac{1}{2} (2x) (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2 - 1} = x (x^2 + y^2 + z^2)^{-1/2}$$

$$= x (x^2 + y^2 + z^2)^{-1/2} = x / (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} = \frac{x}{r}$$

$$\therefore \vec{\text{grad}} r = \frac{x}{r} \hat{i} + \frac{y}{r} \hat{j} + \frac{z}{r} \hat{k} = \frac{1}{r} (x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}) = \frac{\vec{r}}{r}$$

$$3] \vec{\text{grad}} (r)^n = \vec{\nabla} \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n/2} = \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{n/2} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} (x^2 + y^2 + z^2)^{n/2} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} (x^2 + y^2 + z^2)^{n/2} \hat{k}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2 + z^2)^{n/2} = \frac{n}{2} (2x) (x^2 + y^2 + z^2)^{n/2 - 1}$$

$$= n \cdot x (x^2 + y^2 + z^2)^{(n-2)/2} = n \cdot x (x^2 + y^2 + z^2)^{(n-2)/2}$$

$$= n \cdot x \cdot r^{(n-2)}$$

$$\therefore \vec{\text{grad}} (r)^n = n \cdot x r^{(n-2)} \hat{i} + n \cdot y r^{(n-2)} \hat{j} + n \cdot z r^{(n-2)} \hat{k}$$

$$\boxed{\vec{\text{grad}} (r)^n = n \cdot \vec{r} \cdot r^{(n-2)}}$$

$$4] \vec{\text{grad}} \frac{1}{r} = \vec{\text{grad}} (r)^{-1} = (-1) (\vec{r}) \cdot (r)^{-2}$$

$$= -\vec{r} \cdot r^{-3} = -\frac{\vec{r}}{r^3}$$

$$\vec{\text{grad}} r = (1) \cdot \vec{r} \cdot (r)^{(1-2)} = \vec{r} \cdot r^{-1} = \frac{\vec{r}}{r}$$